

LGE140

Unità gripper



L	G	E	1	4	0	V	B	3	1
1		2			3	4	5		

1 Serie

LGE = Unità gripper

2 Taglia

140

3 Posizione pressore

O = 180°

V = 90°



4 Tipologia di pressore

B = Doppio movimento, doppia serie di dita. Solo per versioni con posizione pressore V

F = Doppio movimento, singola serie di dita. Solo per versioni con posizione pressore V

L = Singolo movimento, doppia serie di dita

5 Unità di controllo

31 = 1 connettore M12 4 poli T CODE
+1 connettore M12 5 poli A CODE